

### 1.3 力学量的平均值与算符

我们知道一个变量的概率分布即可知道其统计平均值(期望值). 比如, 知道 $|\psi(x)|^2$ 就可以算出粒子位置的期望值:

$$\langle x \rangle = \int |\psi(x)|^2 x dx \quad (1.45)$$

但是 $|\psi(x)|^2$ 不是动量 $p$ 的概率分布函数, 所以

$$\langle p \rangle \neq \int |\psi(x)|^2 p dx. \quad (1.46)$$

动量的期望值应该由下式给出

$$\langle p \rangle = \int |\varphi(p)|^2 p dp = \int \varphi^* \varphi p dp \quad (1.47)$$

由于

$$\varphi(p)^* = \frac{1}{(2\pi\hbar)^{\frac{1}{2}}} \int \psi^*(x) e^{+i\frac{p}{\hbar}x} dx$$

于是

$$\langle p \rangle = \int \frac{dp dx}{(2\pi\hbar)^{\frac{1}{2}}} \psi^*(x) e^{i\frac{p}{\hbar}x} p \varphi(p) \quad (1.48)$$

利用

$$\frac{-i\hbar d}{dx} e^{i\frac{p}{\hbar}x} = p e^{i\frac{p}{\hbar}x} \quad (1.49)$$

得到

$$\langle p \rangle = \int \frac{dp dx}{(2\pi\hbar)^{\frac{1}{2}}} \psi^*(x) \left( \frac{-i\hbar d}{dx} \right) e^{i\frac{p}{\hbar}x} \varphi(p) \quad (1.50)$$

再利用

$$\psi(x) = \frac{1}{(2\pi\hbar)^{\frac{1}{2}}} \int \varphi(p) e^{i\frac{p}{\hbar}x} dp$$

得到

$$\langle p \rangle = \int dx \psi^*(x) \left( \frac{-i\hbar d}{dx} \right) \psi(x) \quad (1.51)$$

我们定义 $-i\hbar \frac{d}{dx}$ 为动量算符 $\hat{p}$ . 利用它, 我们可以通过 $\psi(x)$ 直接计算动量的期望值. 回头看Eq.(1.45), 可以改写成

$$\langle x \rangle = \int \psi^* x \psi dx. \quad (1.52)$$

我们称 $x$ 是坐标算符 $\hat{x}$ .

推广到三维,

$$\hat{\mathbf{p}} = -i\hbar \nabla, \quad \hat{\mathbf{x}} = \mathbf{x}. \quad (1.53)$$

对应三个方向的动量。

以上动量与坐标算符的形式为坐标表象下的. 根据Eq.(1.47), 我们可以定义 $\hat{p} = p$ . 在将 Eq.(1.45) 写成

$$\langle x \rangle = \int \varphi(p)^* \left( \frac{i\hbar d}{dp} \right) \varphi(p) dp \quad (1.54)$$

形式, 得到 $\hat{x} = \frac{i\hbar d}{dp}$ . 这样的形式称为动量表象下的坐标与动量算符. 如非特别说明, 以后提到的算符具体形式都是在坐标表象下的.

另外, 势能 $V(x)$ 是 $x$ 的函数, 因此其统计平均

$$\langle V \rangle = \int |\psi(x)|^2 V(x) dx = \int \psi(x)^* \hat{V} \psi(x) dx \quad (1.55)$$

因此, 势能算符 $\hat{V}$ 为 $V(x)$ .

对于动能  $T = \frac{p^2}{2m}$ , 知道  $p$  就能得到  $T$ , 所以其期望值

$$\begin{aligned}\langle T \rangle &= \int |\varphi(p)|^2 \frac{p^2}{2m} dp \\ &= \int \psi^*(x) \left( \frac{-i\hbar d}{dx} \right) \left( \frac{-i\hbar d}{dx} \right) \frac{\psi(x)}{2m} dx \\ &= \int \psi^*(x) \left( \frac{-\hbar^2 d^2}{2mdx^2} \right) \psi(x) dx,\end{aligned}\quad (1.56)$$

这样我们得到动能算符的具体形式

$$\hat{T} = -\frac{\hbar^2 d^2}{2mdx^2}.\quad (1.57)$$

推广到三维情况

$$\hat{T} = -\frac{\hbar^2 \nabla^2}{2m}\quad (1.58)$$

下面研究角动量  $\mathbf{l} = \mathbf{r} \times \mathbf{p}$ . 问题必须在2维或3维空间. 考虑一般情况: 3维空间. 这样角动量有三个分量. 其期望值也就是三个分量的期望值

$$\langle \mathbf{l} \rangle = (\langle l_x \rangle, \langle l_y \rangle, \langle l_z \rangle).\quad (1.59)$$

我们研究  $z$  分量. 在直角坐标系下

$$l_z = xp_y - yp_x.\quad (1.60)$$

怎么利用波函数来计算  $l_z$  的期望值?

我们这里的目的是给大家一个‘感觉’. 所以假设  $x, y, z$  方向的几率相互独立, 即波函数可以分离变量, 并各自归一化:

$$\psi(x, y, z) = \psi_x(x)\psi_y(y)\psi_z(z)\quad (1.61)$$

$$\int |\psi|^2 d^3r = \int |\psi_x|^2 dx = \int |\psi_y|^2 dy = \int |\psi_z|^2 dz = 1\quad (1.62)$$

可以推出:

$$\begin{aligned}\varphi(p_x, p_y, p_z) &= \frac{1}{(2\pi\hbar)^{\frac{3}{2}}} \int \psi(x, y, z) e^{-\frac{i}{\hbar}(p_x x + p_y y + p_z z)} dx dy dz \\ &= \varphi_x(p_x) \varphi_y(p_y) \varphi_z(p_z),\end{aligned}\quad (1.63)$$

其中

$$\varphi_x(p_x) = \frac{1}{(2\pi\hbar)^{\frac{1}{2}}} \int \psi_x(x) e^{-\frac{i}{\hbar} p_x x} dx\quad (1.64)$$

完全由  $\psi_x$  决定.  $\varphi_y(p_y), \varphi_z(p_z)$  类同.  $x$  与  $p_y$ ,  $y$  与  $p_x$  的取值没有关联, 相互独立.

现在我们问: 粒子在  $x$  方向位于  $x$  附近, 同时具有  $y$  方向动量  $p_y$  的几率? 根据概率加法定理, 我们知道它位于  $x$  附近的几率是

$$dx \int |\psi(x, y, z)|^2 dy dz = |\psi_x(x)|^2 dx,\quad (1.65)$$

它具有动量  $p_y$  (不论  $p_x, p_z$  为多少) 的几率为

$$dp_y \int |\varphi(p_x, p_y, p_z)|^2 dp_x dp_z = |\varphi_y(p_y)|^2 dp_y\quad (1.66)$$

同时我们注意到这两个事件是独立的, 同时发生的几率就是几率相乘, 因此

$$\begin{aligned}\langle l_z \rangle &= \int x |\psi_x|^2 dx \cdot p_y |\varphi_y|^2 dp_y - \int y |\psi_y|^2 dy \cdot p_x |\varphi_x|^2 dp_x \\ &= \int \psi_x^* x \psi_x dx \psi_y^* (-i\hbar \frac{\partial}{\partial y}) \psi_y dy - \int \psi_y^* y \psi_y dy \psi_x^* (-i\hbar \frac{\partial}{\partial x}) \psi_x dx \\ &= \int \psi^* [-i\hbar (x \frac{\partial}{\partial y} - y \frac{\partial}{\partial x})] \psi dx dy dz.\end{aligned}\quad (1.67)$$

据此可以定义角动量 $z$ 分量的算符 $\hat{l}_z = -i\hbar(x\frac{\partial}{\partial y} - y\frac{\partial}{\partial x})$ . 我们看到这一算符可以写成 $\hat{x}\hat{p}_y - \hat{y}\hat{p}_x$ .

一般地, 力学量 $A$ 如果可以写成坐标与动量的函数 $A(x, p)$ , 那么其算符可以写为 $A(\hat{x}, \hat{p})$  (表示 函数关系不变, 把 $x$ 换成 $\hat{x}$ ,  $p$ 换成 $\hat{p}$ ). 这样该力学量的期望值可以按下式计算

$$\langle A \rangle = \int \psi^* \hat{A} \psi d\mathbf{r}. \quad (1.68)$$

例如哈密顿量

$$H = \frac{p^2}{2m} + V(x), \quad (1.69)$$

其算符为

$$\hat{H} = -\frac{\hbar^2 \nabla^2}{2m} + V(x) = \frac{\hat{p}^2}{2m} + V(\hat{x}). \quad (1.70)$$